

Tytuł Projektowanie systemów zrobotyzowanych	Kod 10102244710102201159
Kierunek Zarządzanie i inżynieria produkcji - studia I stopnia	Rok / Semestr 4 / 7
Specjalność Systemy produkcyjne	Przedmiot obowiązkowy
Godziny Wykłady: 10 Ćwiczenia: - Laboratoria: - Projekty / semina: 8	Liczba punktów 3
	Język prowadzenia przedmiotu polski

Prowadzący:

Dr inż. Olaf CISZAK
Instytut Technologii Mechanicznej
ul. Piotrowo 3, 60-965 Poznań
tel. +48 61 6652203
e-mail: olaf.ciszak@put.poznan.pl

Wydział:

Wydział Budowy Maszyn i Zarządzania
ul. Piotrowo 3
60-965 Poznań
tel. (061) 665-2361, fax. (061) 665-2363
e-mail: office_dmef@put.poznan.pl

Miejsce przedmiotu w programie studiów:

Przedmiot obowiązkowy profilu Systemy produkcyjne na kierunku Zarządzanie i Inżynieria Produkcji Wydziału Budowy Maszyn i Zarządzania - studia niestacjonarne I stopnia

Założenia i cele przedmiotu:

Poznanie teoretycznych i praktycznych problemów związanych z budową, programowaniem, obsługą i aplikacją robotów przemysłowych

Treści programowe przedmiotu (opis przedmiotu):

Wykład: Istota i czynniki determinujące potrzeby i stosowanie automatyzacji i robotyzacji; Rozwój robotyki. Podstawowe pojęcia: klasyfikacja, budowa i kinematyka robota przemysłowego. Budowa typowych stanowisk zrobotyzowanych (obszary zastosowań). Wyposażenie współpracujące. Proces projektowania stanowiska i systemów zrobotyzowanych. Przegląd tradycyjnych i nowych zastosowań robotów.

Laboratorium: programowanie robotów edukacyjno - przemysłowych

Przedmioty wprowadzające i wymagane wiadomości wstępne:

Podstawowe wiadomości z mechaniki, automatyki, teorii mechanizmów

Forma zajęć i metody dydaktyczne:

Wykład ilustrowany foliami oraz filmami video, laboratorium robotyzacji

Forma i warunki zaliczenia przedmiotu – wymagania i system oceniania:

Egzamin w formie testu pisemnego, ocena projektów wykonanych w ramach laboratorium

Bibliografia podstawowa:

1. Podstawowa:
2. Żurek J. Podstawy robotyzacji - laboratorium Wyd. Politechniki Poznańskiej Poznań 2006
3. Honczarenk J. Roboty przemysłowe. Budowa i zastosowanie WNT Warszawa 2004
4. Uzupełniająca:
5. Zdanowicz R. Podstawy robotyki Wyd. Politechniki Śląskiej Gliwice 2001
6. Zdanowicz R. Podstawy robotyki. Laboratorium z robotów przemysłowych Wyd. Politechniki Śląskiej Gliwice 2001

Bibliografia uzupełniająca:

